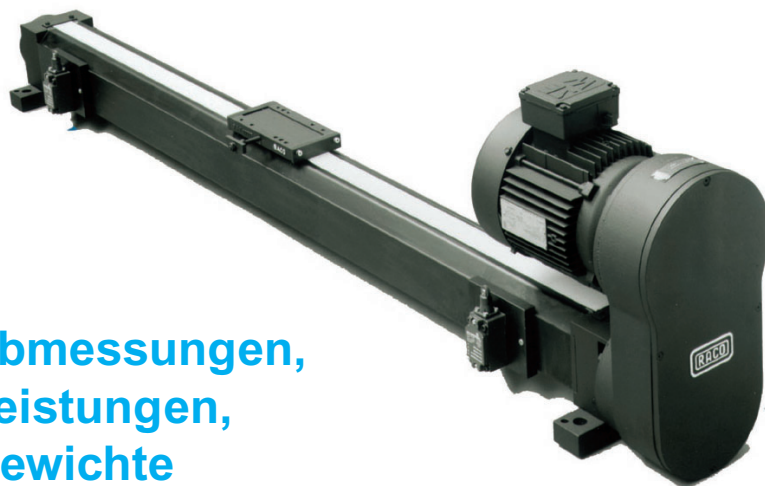


### Lineartrieb Serie 2060

Modularsystem



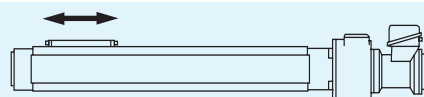
### Abmessungen, Leistungen, Gewichte

Flexibel

Robust

Leistungsstark

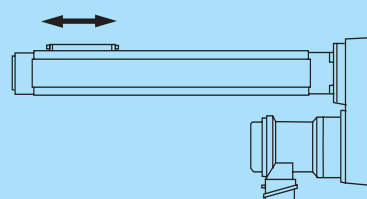
Bauform **A**  
mit RACO-Motor



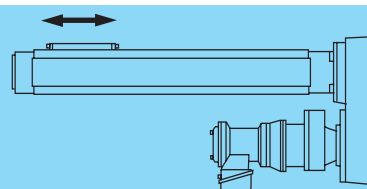
Bauform **M**  
mit  
RACO-Stirnrad-  
triebemotor



Bauform **C**  
mit RACO-Motor  
und Antriebsgehäuse  
für Bauform C und N



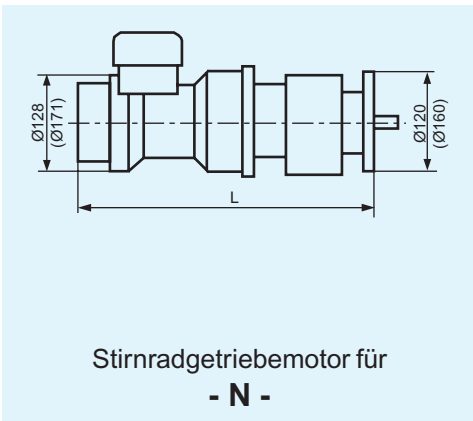
Bauform **N**  
mit RACO-Stirnrad-  
triebemotor und  
Antriebsgehäuse  
für Bauform C und N



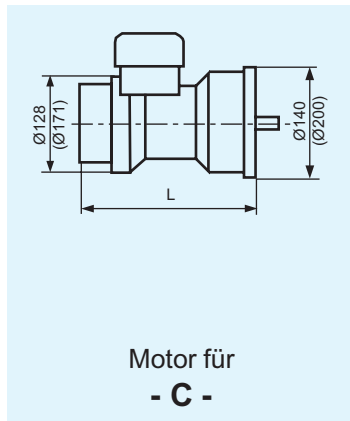
Bauform **T**  
mit RACO-Schnecken-  
radtriebemotor



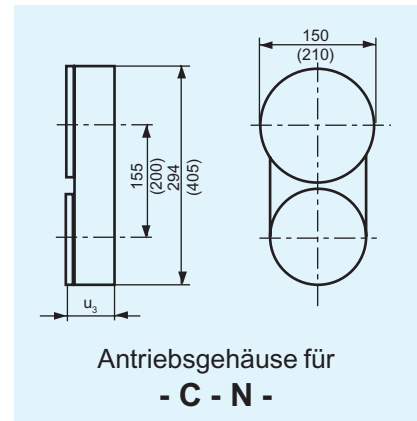
Der modulare Aufbau des Baugruppensystems ermöglicht auch den Anbau von Fremdmotoren, wie Gleichstrom-, Drehstrom-, Servo- oder Schrittmotoren.



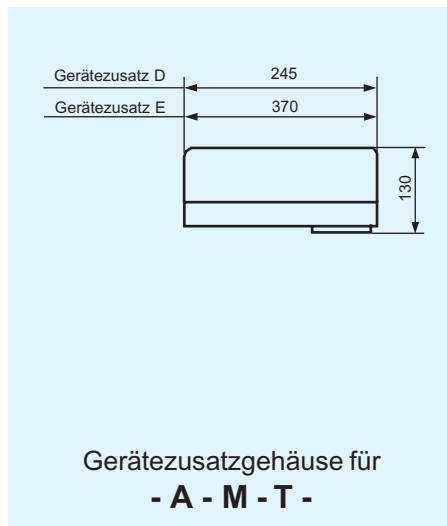
Stirradgetriebemotor für  
- N -



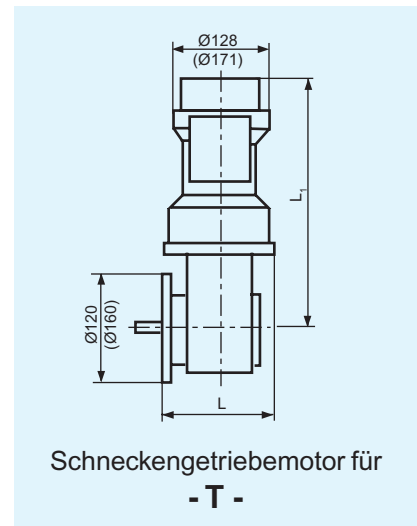
Motor für  
- C -



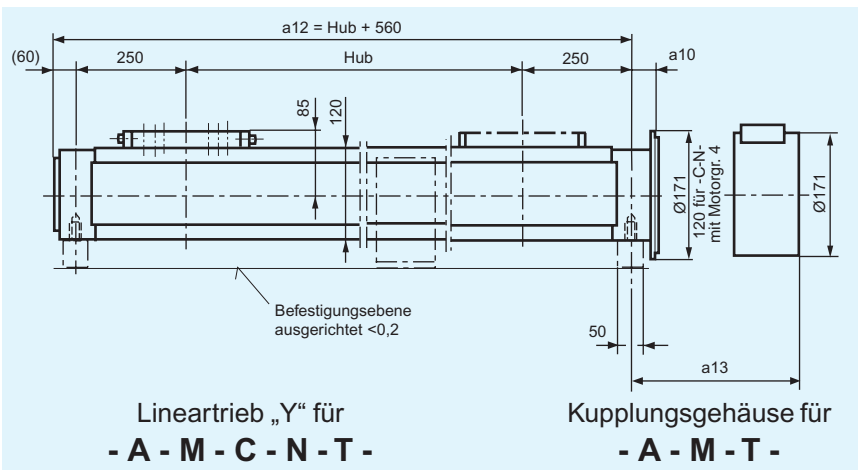
Antriebsgehäuse für  
- C - N -



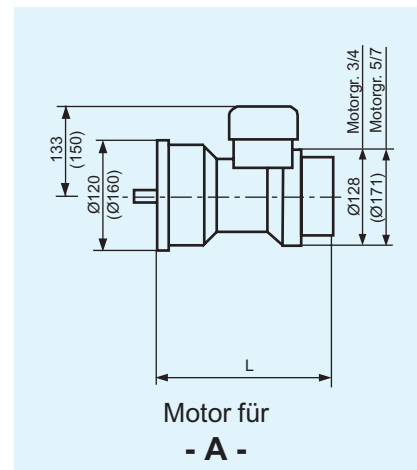
Gerätezusatzgehäuse für  
- A - M - T -



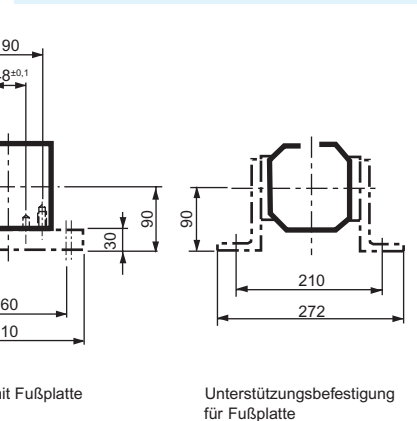
Schneckengetriebemotor für  
- T -



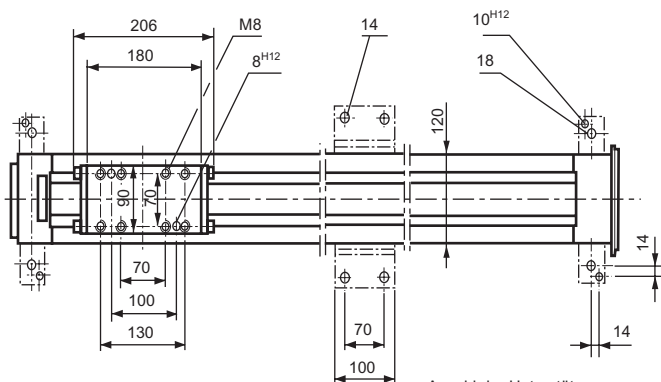
Lineartrieb „Y“ für  
- A - M - C - N - T -



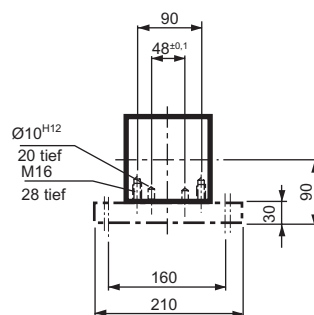
Kupplungsgehäuse für  
- A - M - T -



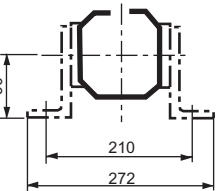
Motor für  
- A -



Anzahl der Unterstützungs-  
befestigungen s. Diagramme



Ansicht mit Fußplatte



Unterstützungsbefestigung  
für Fußplatte

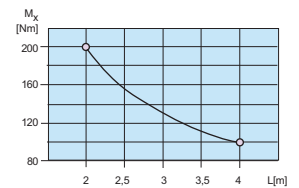
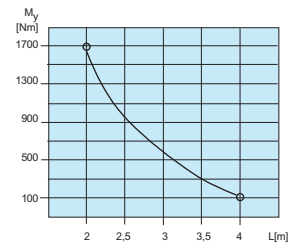
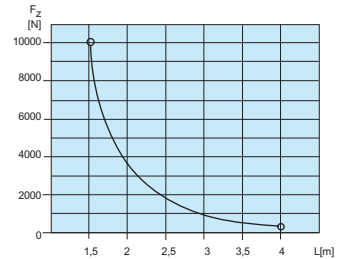
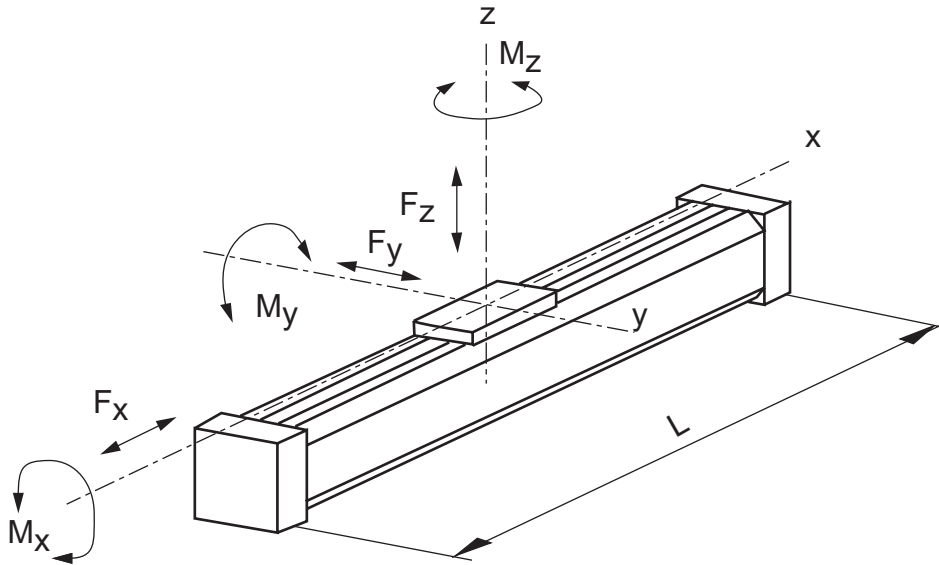
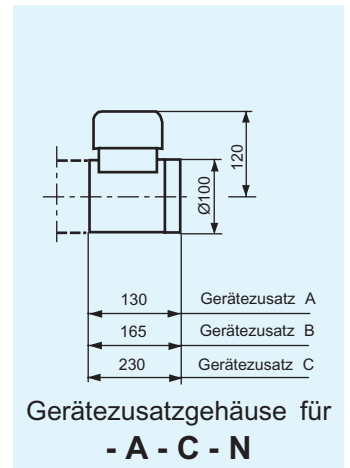
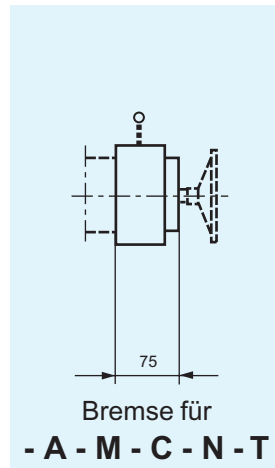
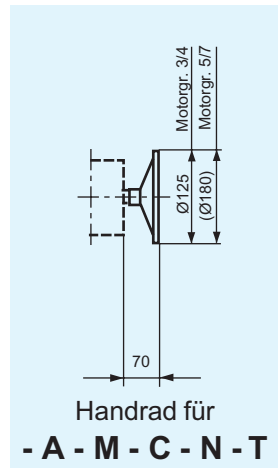
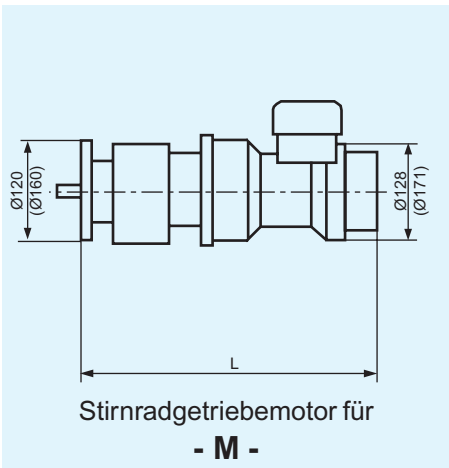


Diagramme zur Auswahl der Anzahl der Unterstütsbefestigungen

Beispiel:  
Fz = 2000 N  
Unterstütsbefestigungen alle 2,5 m

L = Stütsabstand

Kräfte in N			Momente in Nm		
Fx	Fz	Fy	Mx	Mz	My
20000	10000	2350	200	600	1700



Normalbefestigung mittels Gewindebohrungen M 16 x 28 in den Lagergehäusen.

Wahlweise: Befestigung über Fußplatten; Unterstütsbefestigungen nur in Verbindung mit Fußplatten

- Bitte beachten Sie für die Bauform C folgende Hinweise:
- Hat das Gerät nur einen Drehimpulsgeber für UPM, sonst ohne Gerätezusätze, ist das Gerätezusatzgehäuse A hinzuzufügen
  - Hat das Gerät einen Drehimpulsgeber für UPM und weitere Gerätezusätze, ist den jeweiligen Gehäusen A, B oder C ein Zusatzgehäuse mit 100 mm Länge hinzuzufügen.

Beispiele von Bestütmöglichkeiten der Gerätezusatzgehäuse (Genaue Information auf Anfrage)

Gerätezusatzgehäuse	Einbauen, alternativ	Gerätezusatzgehäuse	Einbauen, alternativ	mit den Einbauten von D und E kombinierbar
A	2 Umschalter 4 Umschalter 1 Poti 1 Drehwinkelmessumformer 0-20 mA	D	2 Umschalter 2 Umschalter + Poti 4 Umschalter 1 Mehrwendelpoti	1 Drehimpulsgeber für UPM oder für Positionier- und Zählaufgaben 1 Blinkschalter
B	2 Umschalter + Poti 2 Umschalter + Tandempoti 1 Mehrwendelpoti			
C	2 Umschalter + Poti 4 Umschalter + Tandempoti 2 Umschalter + Drehwinkelmessumformer 0-20 mA 4 Umschalter + Drehwinkelmessumformer 0-20 mA 6 Umschalter 6 Umschalter + Poti	E	2 Umschalter + DMU 2 Umschalter + Tandempoti 4 Umschalter + DMU 6 Umschalter 6 Umschalter + Tandempoti 6 Umschalter + DMU	

**BASISMASSE (mm) für Elektrolinientriebe der Bauformen A-M-C-N-T**

LINEARTRIEB		v (mm/s)	Spindel- System*	ANTRIEBSMOTOREN für															
Verstell- weg (mm)	a <sub>12</sub>			Bauform A			Bauform M			Bauform C			Bauform N			Bauform T			
				a <sub>13</sub>	L**	Motor größe	a <sub>13</sub>	L**	Motor größe	a <sub>10</sub>	u <sub>3</sub>	Motor größe	a <sub>10</sub>	u <sub>3</sub>	Motor größe	a <sub>13</sub>	L	L <sub>1</sub> **	Motor größe

**F<sub>x</sub> = 2500 N** (Hebelarm h = 85 mm, Moment M<sub>y</sub> = 212 Nm)

500	1060	10	T5				167	397	4				50	80	4	167	143	346	4		
			M20																		
			K10				167	397	4				50	80	4	167	143	346	4		
		1000	1560	20	T5				167	397	4				50	80	4	167	143	346	4
					M20																
					K10				167	397	4				50	80	4	167	143	346	4
		1500	2060	40	T5				167	397	4	50	80	4				167	143	346	4
					M20																
					K10				167	397	4				50	80	4	167	143	346	4
		2000	2560	80	M20				167	397	4				50	80	4	167	143	346	4
					K10				167	397	4	50	80	4							
2500	3060	100	T5	177	294	5				50	125	5									
			M20				167	397	4				50	80	4						
			K10				167	397	4	50	80	4									
3000	3560	140																			
			K10							50	80	4									
4000	4560	160	M20				190	578	5	50	125	5									
5000	5560	200	M20				190	578	5	50	125	5									
			K10	177	294	5				50	125	5									
		400	M20	177	294	6				50	125	6									

**F<sub>x</sub> = 5000 N** (Hebelarm h = 85 mm, Moment M<sub>y</sub> = 425 Nm)

500	1060	10	T5				167	397	4				50	80	4	167	143	346	4		
			M20																		
			K10				167	397	4				50	80	4	167	143	346	4		
		1000	1560	20	T5				167	397	4				50	80	4	167	143	346	4
					M20																
					K10				167	397	4				50	80	4	167	143	346	4
		1500	2060	40	T5				167	397	4	50	80	4				167	143	346	4
					M20																
					K10				167	397	4				50	80	4	167	143	346	4
		2000	2560	80	M20				190	578	5				50	125	5				
					K10				167	397	4	50	80	4							
2500	3060	100	T5	177	294	5				50	125	5									
			M20				210	578	5				50	125	5						
			K10				190	560	5	50	125	5									
3000	3560	140																			
			K10							50	125	5									
4000	4560	160	M20				190	578	5	50	125	5									
5000	5560	200	M20				190	578	6	50	125	6									
			K10	177	294	5				50	125	5									
		400																			

\*) Bei Spindelsystem „M“ und „K“ je nach Getriebeuntersetzung und Lastverhältnissen gegebenenfalls Bremse „L“ erforderlich.  
 \*\*) incl. Abschlußdeckel 27 mm; entfällt bei Gerätezusatzgehäuse A,B,C.

**BASISMASSE (mm) für Elektrolineartriebe der Bauformen A-M-C-N-T**

LINEARTRIEB		v (mm/s)	Spindel-System*	ANTRIEBSMOTOREN für															
Verstellweg (mm)	a <sub>12</sub>			Bauform A			Bauform M			Bauform C			Bauform N			Bauform T			
		a <sub>13</sub>	L**	Motorgröße	a <sub>13</sub>	L**	Motorgröße	a <sub>10</sub>	u <sub>3</sub>	Motorgröße	a <sub>10</sub>	u <sub>3</sub>	Motorgröße	a <sub>13</sub>	L	L**	Motorgröße		

**F<sub>x</sub> = 10000 N** (Hebelarm h = 85 mm, Moment M<sub>y</sub> = 850 Nm)

500	1060	10	T5	167	397	4			50	80	4	167	143	346	4	
						M20									167	143
			K10	167	397	4			50	80	4	167	143	346	4	
		20	T5	167	560	5			50	125	5					
			M20									167	143	346	4	
			K10	167	397	4			50	80	4	167	143	346	4	
1000	1560	40	T5	167	560	5	50	125	5							
			M20									197	208	481	5	
			K10	167	397	4				50	80	4				
1500	2060	80														
			M20	190	578	5				50	125	5				
			K10	167	560	5	50	125	5							
2000	2560	100	T5	177	294	6	50	125	6							
			M20	190	578	6				50	125	6				
			K10	167	560	5	50	125	5							
2500	3060	140														
			K10				50	125	6							
3000	3560	160														
			M20	190	578	6	50	125	6							
4000	4560	200														
			K10	177	294	6	50	125	6							
5000	5560	400														

**F<sub>x</sub> = 20000 N** (Hebelarm h = 85 mm, Moment M<sub>y</sub> = 1700 Nm)

500	1060	10	T5	167	397	4			50	80	4	167	143	346	4	
						M20									197	208
			K10	167	397	4			50	80	4	167	143	346	4	
		20	T5	167	560	5			50	125	5					
			M20									197	208	481	5	
			K10	167	397	4			50	80	4	197	208	481	5	
1000	1560	40	T5	190	578	6	50	125	6							
			M20									197	208	481	5	
			K10	167	560	5				50	125	5				
1500	2060	80														
			M20	190	578	6				50	125	6				
			K10	190	578	6	50	125	6							
2000	2560	100														
			K10	190	578	6	50	125	6							
2500	3060	140														
3000	3560	160														
4000	4560	200														
5000	5560	400														

\*) Bei Spindelsystem „M“ und „K“ je nach Getriebeunteersetzung und Lastverhältnissen gegebenenfalls Bremse „L“ erforderlich.  
 \*\*) incl. Abschlußdeckel 27 mm; entfällt bei Gerätezusatzgehäuse A,B,C.

**MOTORLEISTUNGEN UND NENNSTRÖME** (3 x 400 V, 50 Hz) für Elektrolinientriebe

v (mm/s)	Spindel-System*	Bauform A			Bauform M			Bauform C			Bauform N			Bauform T		
		i ca.	P (KW)	I <sub>N</sub> ca. (A)	i ca.	P (KW)	I <sub>N</sub> ca. (A)	i ca.	P (KW)	I <sub>N</sub> ca. (A)	i ca.	P (KW)	I <sub>N</sub> ca. (A)	i ca.	P (KW)	I <sub>N</sub> ca. (A)

**F<sub>x</sub> = 2500 N** (Hebelarm h = 85 mm, Moment M<sub>y</sub> = 212 Nm)

10	T5				10:1	0,4	0,8				10:1	0,4	0,8	10:1	0,4	0,8
	M20													40:1	0,4	0,8
	K10				20:1	0,4	0,8				20:1	0,4	0,8	20:1	0,4	0,8
20	T5				5:1	0,4	0,8				5:1	0,4	0,8	5:1	0,4	0,8
	M20													20:1	0,4	0,8
	K10				10:1	0,4	0,8				10:1	0,4	0,8	10:1	0,4	0,8
40	T5				2,5:1	0,7	1,4	2,5:1	0,7	1,4						
	M20													10:1	0,7	1,4
	K10				5:1	0,4	0,8				5:1	0,4	0,8	5:1	0,4	0,8
80	M20				5:1	0,7	1,4				5:1	0,7	1,4	5:1	1,1	2
	K10				2,5:1	0,7	1,4	2,5:1	0,7	1,4						
100	T5	1:1	1,7	3,5				1:1	1,7	3,5						
	M20				4:1	1,1	2				4:1	1,1	2			
	K10				2:1	0,7	1,4	2:1	0,7	1,4						
140																
	K10							1,5:1	1,1	2						
160																
	M20				2,5:1	1,7	3,5	2,5:1	1,7	3,5						
200	M20				2:1	2	4	2:1	2	4						
	K10	1:1	1,7	3,5				1:1	1,7	3,5						
400																
	M20	1:1	4	8				1:1	4	8						

**F<sub>x</sub> = 5000 N** (Hebelarm h = 85 mm, Moment M<sub>y</sub> = 425 Nm)

10	T5				10:1	0,4	0,8				10:1	0,4	0,8	10:1	0,4	0,8
	M20													40:1	0,4	0,8
	K10				20:1	0,4	0,8				20:1	0,4	0,8	20:1	0,4	0,8
20	T5				5:1	0,7	1,4				5:1	0,7	1,4	5:1	0,7	1,4
	M20													20:1	0,7	1,4
	K10				10:1	0,4	0,8				10:1	0,4	0,8	10:1	0,4	0,8
40	T5				2,5:1	1,1	2	2,5:1	1,1	2						
	M20													10:1	1,1	2
	K10				5:1	0,7	1,4				5:1	0,7	1,4	5:1	0,7	1,4
80	M20				5:1	1,7	3,5				5:1	1,7	3,5			
	K10				2,5:1	1,1	2	2,5:1	1,1	2						
100	T5	1:1	3	6				1:1	3	6						
	M20				4:1	2	4				4:1	2	4			
	K10				2:1	1,7	3,5	2:1	1,7	3,5						
140																
	K10							1,5:1	1,7	3,5						
160																
	M20				2,5:1	3	6	2,5:1	3	6						
200																
	M20				2:1	4	8	2:1	4	8						
400																
	K10	1:1	3	6				1:1	3	6						

\* ) Bei Spindelsystem „M“ und „K“ je nach Getriebeunterstützung und Lastverhältnissen gegebenenfalls Bremse „L“ erforderlich.

**MOTORLEISTUNGEN UND NENNSTRÖME** (3 x 400 V, 50 Hz) für Elektrolintriebe

v (mm/s)	Spindel-System*	Bauform A			Bauform M			Bauform C			Bauform N			Bauform T		
		i ca.	P (KW)	I <sub>N</sub> ca. (A)	i ca.	P (KW)	I <sub>N</sub> ca. (A)	i ca.	P (KW)	I <sub>N</sub> ca. (A)	i ca.	P (KW)	I <sub>N</sub> ca. (A)	i ca.	P (KW)	I <sub>N</sub> ca. (A)

**F<sub>x</sub> = 10000 N** (Hebelarm h = 85 mm, Moment M<sub>y</sub> = 850 Nm)

10	T5				10:1	0,7	1,4				10:1	0,7	1,4	10:1	0,7	1,4	
	M20													40:1	0,7	1,4	
	K10				20:1	0,4	0,8				20:1	0,4	0,8	20:1	0,4	0,8	
20	T5				5:1	1,7	3,5				5:1	1,7	3,5				
	M20													20:1	1,1	2	
	K10				10:1	0,7	1,4				10:1	0,7	1,4	10:1	0,7	1,4	
40	T5				2,5:1	2,4	5	2,5:1	2,4	5							
	M20													10:1	1,7	3,5	
	K10				5:1	1,1	2				5:1	1,1	2				
80																	
	M20				5:1	3	6				5:1	3	6				
	K10				2,5:1	2	4	2,5:1	2	4							
100	T5		1:1	5,7	11				1:1	5,7	11						
	M20					4:1	4	8				4:1	4	8			
	K10					2:1	3	6	2:1	3	6						
140																	
	K10							1,5:1	4	8							
160																	
	M20				2,5:1	5,7	11	2,5:1	5,7	11							
200																	
	K10		1:1	5,7	11				1:1	5,7	11						
400																	

**F<sub>x</sub> = 20000 N** (Hebelarm h = 85 mm, Moment M<sub>y</sub> = 1700 Nm)

10	T5				10:1	1,1	2				10:1	1,1	2	10:1	1,7	3,5
	M20													40:1	1,7	3,5
	K10				20:1	0,7	1,4				20:1	0,7	1,4	20:1	0,7	1,4
20	T5				5:1	2,4	5				5:1	2,4	5			
	M20													20:1	2	4
	K10				10:1	1,1	2				10:1	1,1	2	10:1	1,1	2
40	T5				2,5:1	4,8	10	2,5:1	4,8	10						
	M20													10:1	4	8
	K10				5:1	2	4				5:1	2	4			
80																
	M20				5:1	5,7	11				5:1	5,7	11			
	K10				2,5:1	4	8	2,5:1	4	8						
100																
	K10				2:1	5,7	11	2:1	5,7	11						
140																
160																
200																
400																

\*) Bei Spindelsystem „M“ und „K“ je nach Getriebeuntersetzung und Lastverhältnissen gegebenenfalls Bremse „L“ erforderlich.

#### Gewichte (kg)

Bauform	Motorgrösse	Verstellweg (mm)								Fußplatte (Stck)	Unterstütz. befest. (Stck)	Bremsen „L“ oder „B“	Gerätezusätze					
		500	1000	1500	2000	3000	4000	5000						A	B	C	D	E
<b>Y</b>	-	39	46	53	60	74	88	102					2	2,5	3,5	2	5	
<b>A</b>	3/4	50	57	64	71	85	99	113			2	4	2	2	2,5	3,5	2	5
	5/6	59	66	73	80	94	108	122					5					
<b>M</b>	3/4	62	69	76	83	97	111	125			2	4	2	2	2,5	3,5	2	5
	5/6	77	84	91	98	112	126	140					5					
<b>C</b>	3/4	52	59	66	73	87	101	115			2	4	2	2	2,5	3,5	-	-
	5/6	62	69	76	83	97	111	125					5					
<b>N</b>	3/4	60	67	74	81	95	109	123			2	4	2	2	2,5	3,5	-	-
	5/6	79	86	93	100	114	128	142					5					
<b>T</b>	3/4	56	63	70	77	92	105	119			2	4	2	2	2,5	3,5	2	5
	5/6	77	84	91	98	112	126	140					5					