

FRAGEBOGEN (graue Felder bitte doppelt anklicken)
RACO LINEARTRIEBE



Kunde:	Ansprechpartner	Telefon	Fax
PLZ:	Technik:		
Ort:	Einkauf:		
Straße:	e-Mail:		

Kunden Referenz / Anfrage Nr.: _____ **Projekt:** _____ **Datum:** _____

Beschreibung der geplanten Anwendung: _____

Produktauswahl aus Katalog:
Stückzahl: _____
Budget: _____

0 Ausführung: gerade parallel gewinkelt (Motoranbau rechts (siehe Bild) / links)



Lineartrieb mit Zahnriemen (Typ 2030/ 2040) Mehrachs-System (2 parallel) Mehrachs-System (x,y,z-Achse)

Lineartrieb mit Spindel-Mutter-System (Typ 2060) mit Trapezgewindetrieb mit Kugelgewindetrieb

Selbsthemmung des Systems gefordert? Ja Nein Sicherheitsposition bei Spannungsausfall? Ja Nein

Einschaltungen pro Stunde: _____ Stunden pro Tag: _____

1 Anschlußspannung: 1x V DC 1x V AC **Hz** _____ 3x V AC **Hz** _____

2 Verstellgeschwindigkeit: ca. _____ mm/s Geschwindigkeit regelbar Beschleunigung: _____ m/s²

Reproduzierbare Zwischenstellungen: Ja Nein Positioniergenauigkeit: _____ mm

Motor: Drehstrommotor Schrittmotor Positioniermotor Servomotor

Handverstelleinrichtung: Ja Nein **Bremse „L“ =>mit Spannung lüftend** **Bremse „B“**

3 Verstellkraft: _____ kN **stat. Belastung:** _____ kN **Gewicht, Masse:** _____ kg

Last geführt? Ja Nein Reibungsbeiwert der externen Führung: _____

Lastrichtung (nur bei Typ 2060): drückend ziehend drückend und ziehend

Einbaulage: horizontal vertikal geneigt im Winkel von _____ Grad

4 Verstellweg: _____ mm (Nutzhub: _____ mm + Hubreserve: _____ mm)

5 Einflüsse auf das System: Sind bei statischer Belastung **Erschütterungen** vorhanden? Ja Nein

6 Befestigungsart: Befestigungswinkel

7 Schutzart: IP ISO-Klasse _____ Umgebungstemperatur von _____ °C bis _____ °C

Umgebungsverhältnisse: trocken staubig feucht tropisch

Aufstellung: im Freien Seeklima, außen überdacht im geschlossenen Raum

8 Position: Wegsensorik EPS02 mit 2 Endschaltern Wegsensorik EPS06 mit 6 Endschaltern & Analogsignal

2 4 6 einstellbare mech. Endschalter Stellungsmelder DMU (Analogsignal 4-20 mA)

Multiturn-Absolutwertgeber Encoder / Resolver

9 Gerätezusatzgehäuse hinten: A B C **Gerätezusatzgehäuse seitlich:** D E F

Elektronik-Komponenten: Überlastabschaltung Kaltleiterauslösegerät

Steuerungen: Positioniermodul Typ RCM 100 Kompl. Steuerung/Regelung nach Kundenvorgabe

Einachspositionierung Synchronisierung mehrerer Lineartriebe

10 Zubehör / weitere Optionen: _____

FB 1.4_LT 1/2009 d (149-396-5) sj0